

# PARKING AUTOMATIQUE



LE ROUX Théodore ISTI2 [theodore.leroux0911@icloud.com](mailto:theodore.leroux0911@icloud.com)

PREDA Flavian ISTI2 [flavianpreda9@gmail.com](mailto:flavianpreda9@gmail.com)

DESOUCHE Melvil ISTI2 [desouchesmelvil@gmail.com](mailto:desouchesmelvil@gmail.com)

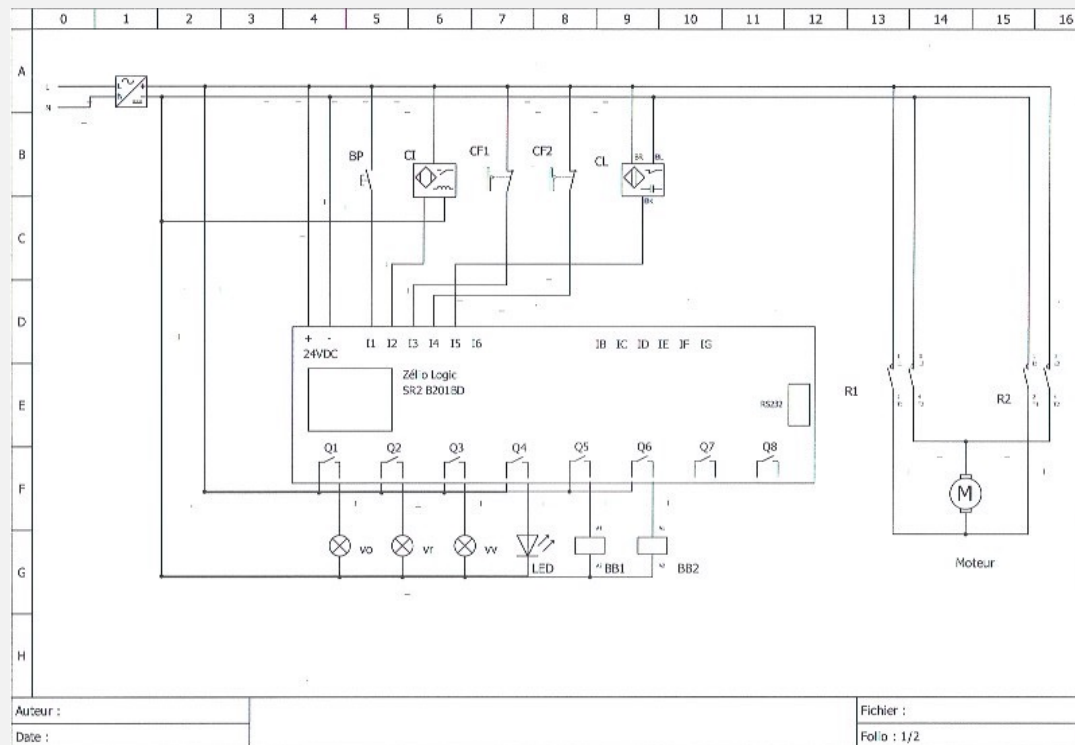
# SOMMAIRE

- Table d'adressage
- Qelectrotech
- Synoptique
- Programme
- Pièce Onshape
- Conclusion

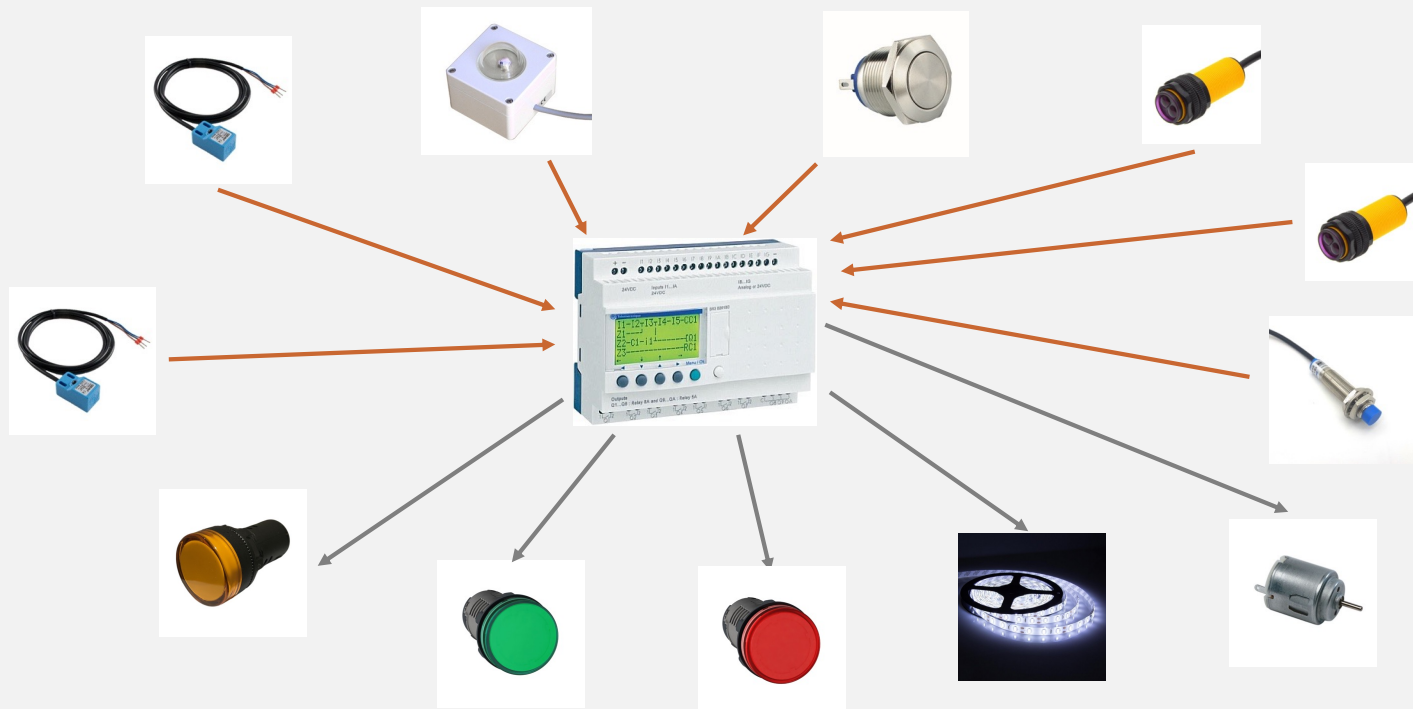
## TABLE D'ADRESSAGE

ADRESSE	NOM	DESCRIPTION
I1	BP	Bouton poussoir
I2	CI	Capteur inductif
I3	CF1	Capteur fin de course
I4	CF2	Capteur fin de course
I5	CL	Capteur de lumière
I6	CIR1	Capteur infrarouge
IB	CIR2	Capteur infrarouge
Q1	VO	Voyant orange
Q2	VR	Voyant rouge
Q3	VV	Voyant vert
Q4	LED	Diode électroluminescente
Q5	BB1	Bobine
Q6	BB2	Bobine

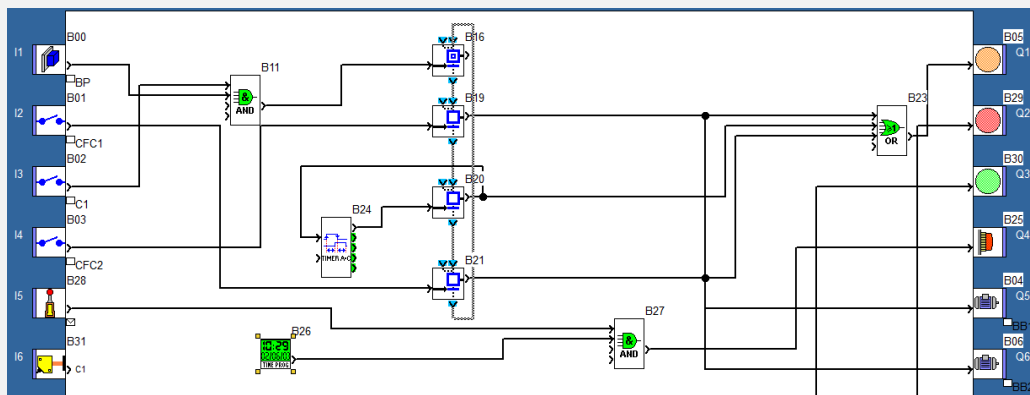
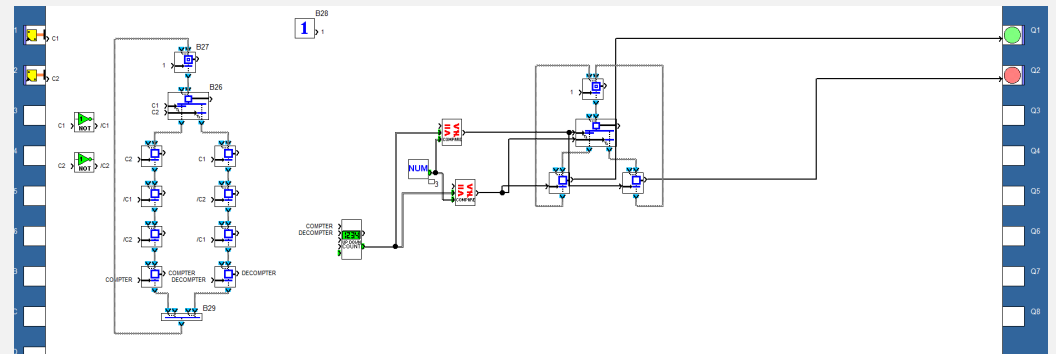
# QELECTROTECH



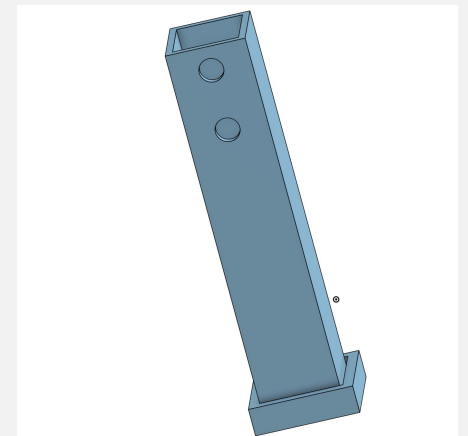
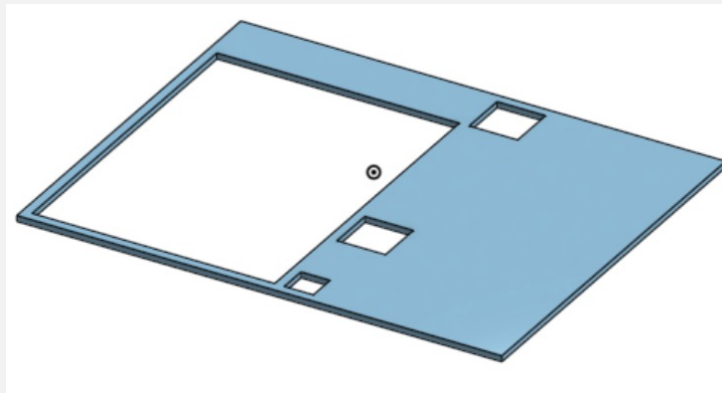
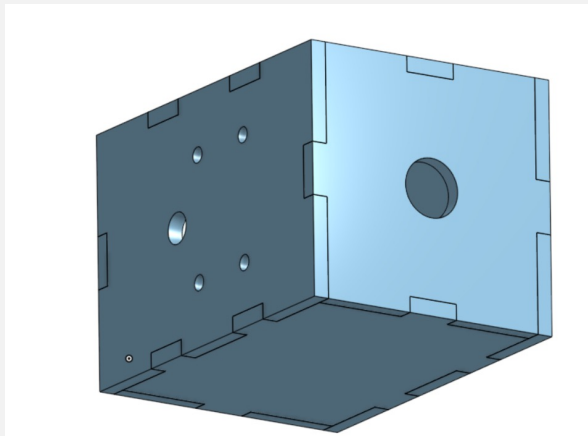
# SYNOPTIQUE



# PROGRAMME



## PIÈCES ONSHAPE



## CONCLUSION

En raison de difficultés rencontrées sur le programme de Flavian et Théodore, ainsi qu'au niveau du câblage, nous n'avons pas pu rendre un travail abouti dans le temps imparti. Nous avons sous estimé la difficulté du projet et cela nous a pénalisé.

Cependant nous avons beaucoup appris sur le travail de groupe et l'association des différentes technologies nécessaires.