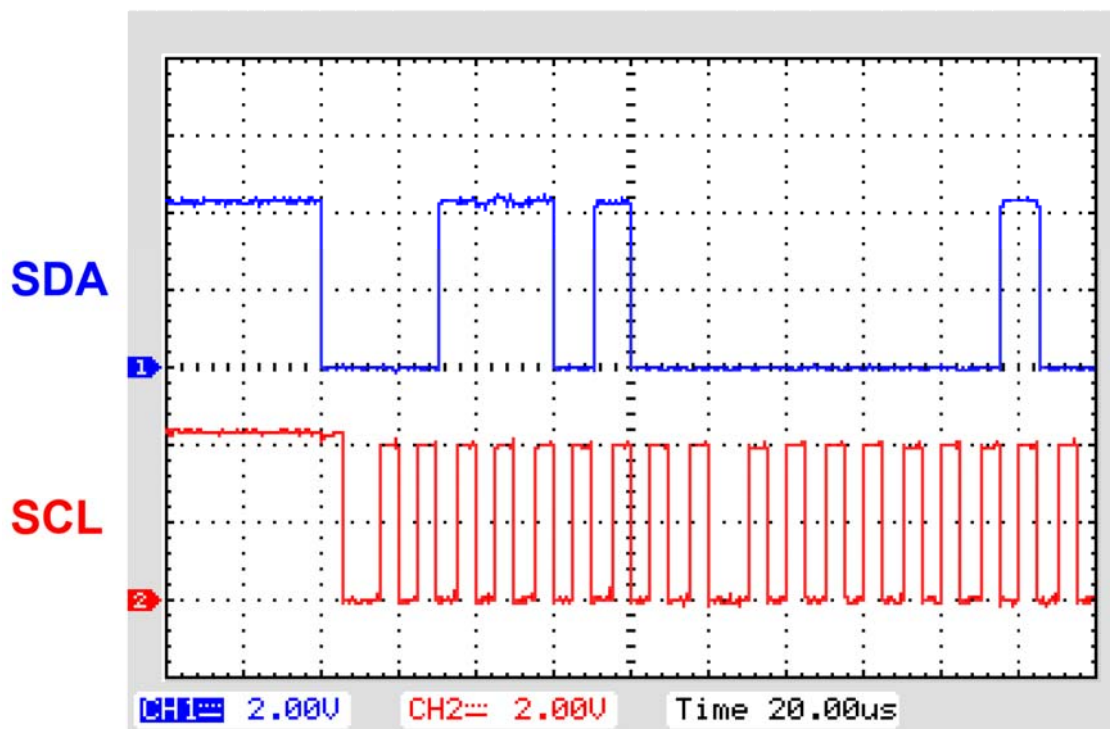


## Document réponses DRS1 :

### Oscillogramme de la communication I2C entre le microcontrôleur et l'inclinomètre



base de temps : 20 $\mu$ s par carreau

Question A.3 :

fréquence d'horloge :

vitesse et mode de  
transmission :

Question A.4 : sur l'oscillogramme.

Question A.5 :

en binaire :

en hexadécimal :

## Document réponses DRS2 :

### Algorithme de positionnement des panneaux :

#### Questions C.3 et C.4 :

<b>VARIABLES</b>	Question C.3 ↓
ConsigneInclinaison et MesureInclinaison de type <input type="text"/>	
<b>DÉBUT</b>	
Consigne ← Inclinaison(p1,p2,p3,p4,p5)	
Mesure ← MesureInclinaison()	
<b>TANT QUE</b> (Consigne - Mesure) > 0.5 <b>FAIRE</b>	
Moteur(Ouest)	
Mesure ← MesureInclinaison()	
<b>FIN TANT QUE</b>	↓ Question C.4
<b>TANT QUE</b> <input type="text"/>	<b>FAIRE</b>
Moteur(Est)	
Mesure ← MesureInclinaison()	
<b>FIN TANT QUE</b>	
Moteur(Arrêt)	
<b>FIN</b>	

### Comportement du moteur :

#### Question C.5 :

Consigne	+26°	+26°	+26°	+24°
Mesure	+24,7°	+25,5°	+25,8°	+25,8°
Consigne - Mesure				
Moteur(Ouest) ou Moteur(Est) ou Moteur(Arrêt)				