

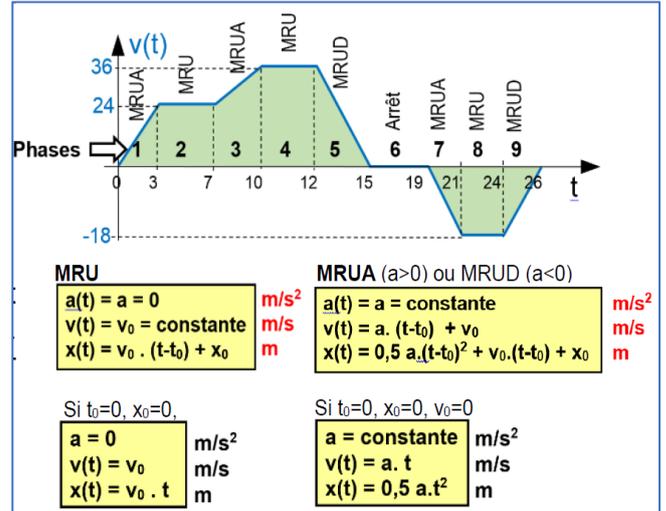
Le graphe des vitesses ci-contre illustre toutes les phases* possibles :

- Arrêt
 - MRU (Mouvement Rectiligne Uniforme)
 - MRUA (Mouvement Rectiligne Uniformément accéléré)
 - MRUD (Mouvement Rectiligne Uniformément décéléré)
 - (Marche avant / Marche arrière)
- *: il y a changement de phase lorsqu'il y a changement de nature du mouvement

La position x , la vitesse v et l'accélération a sont données à tout instant t par les équations de mouvement ci-contre, spécifiques à chaque phase. Notez bien les unités utilisées, et en outre, elles peuvent vous servir pour vérifier vos résultats.

Sur un MRUA, on utilisera également le calcul rapide de l'accélération :

$$a = \frac{v(t) - v_0}{t - t_0}$$



1) Les vitesses v(t) : Le plus facile, lecture sur le graphe :

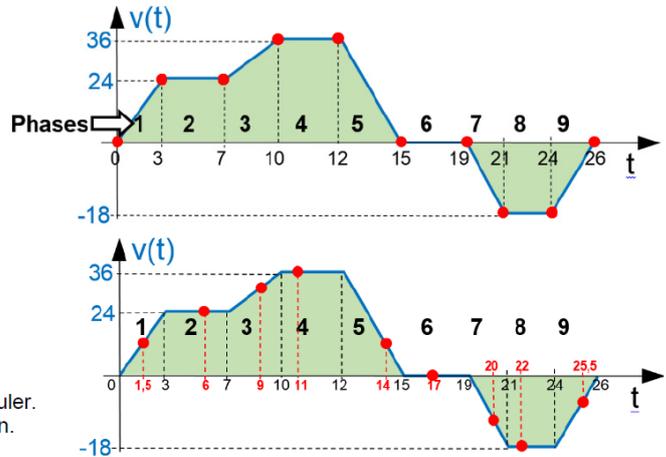
1.1) Aux limites de phase, lecture directe :

- à $t = 0$ s : $v(0) = 0$
- à $t = 3$ s : $v(3) = 24$ m.s⁻¹
- à $t = 7$ s : $v(7) = 24$ m.s⁻¹
- à $t = 10$ s : $v(10) = 36$ m.s⁻¹
- à $t = 12$ s : $v(12) = 36$ m.s⁻¹
- à $t = 15$ s : $v(15) = 0$ m.s⁻¹
- à $t = 19$ s : $v(19) = 0$ m.s⁻¹
- à $t = 21$ s : $v(21) = -18$ m.s⁻¹
- à $t = 24$ s : $v(24) = -18$ m.s⁻¹
- à $t = 26$ s : $v(26) = 0$ m.s⁻¹

1.2) En cours de phase, lecture directe (MRU) ou ...

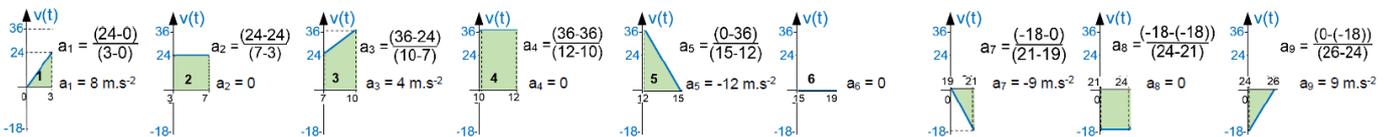
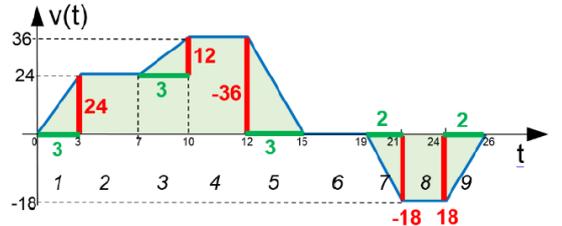
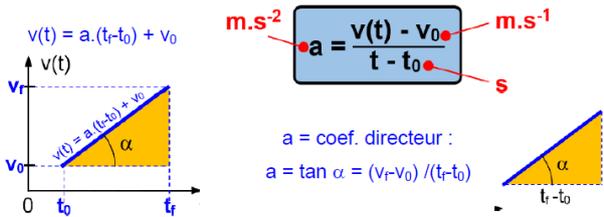
- ⇒ MRU : lecture directe
- à $t = 6$ s : $v_2(6) = 24$ m.s⁻¹
- à $t = 11$ s : $v_4(11) = 36$ m.s⁻¹
- à $t = 17$ s : $v_6(17) = 0$ m.s⁻¹
- à $t = 22$ s : $v_8(22) = -18$ m.s⁻¹

⇒ MRUV : la vitesse est proportionnelle à l'accélération qu'il faut calculer.
à $t = 1,5$ s, $t = 9$ s, $t = 14$ s, ... voyons comment calculer l'accélération.



2) Les accélérations a, variations (linéaires) de la vitesse

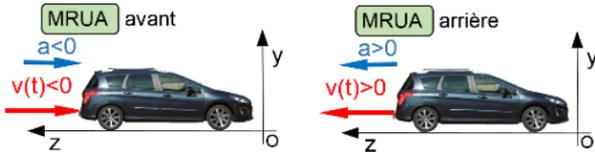
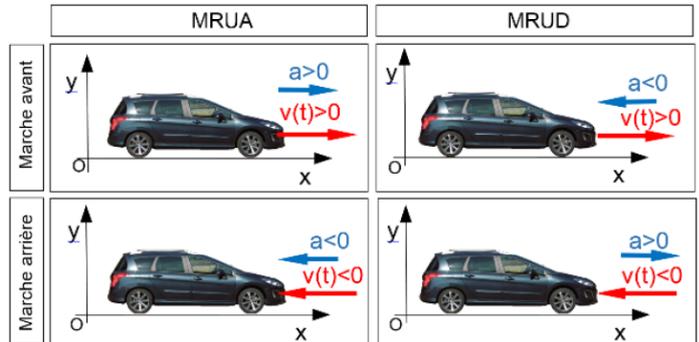
Mathématiquement, l'accélération est le taux de variation de la fonction vitesse soit, sa dérivée:



Remarque 1 : • MRUA $\Leftrightarrow a > 0$
 • MRUD $\Leftrightarrow a < 0$

Remarque 2 : • $a_7 < 0 \Rightarrow$ MRUA marche arrière
 • $a_9 > 0 \Rightarrow$ MRUD marche avant

Remarque 3 : • Attention au repère !

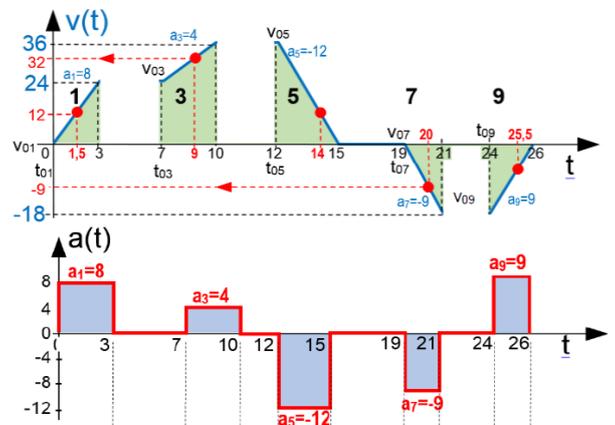


On peut ainsi calculer $v(t=1,5)$, $v(t=9)$, $v(t=14)$, ...

$$v(t) = a \cdot (t - t_0) + v_0$$

Units: a (m.s⁻²), t (s), t_0 (s), v_0 (m.s⁻¹)

- à $t = 1,5$ s : $v_1(1,5) = a_1 \cdot (1,5 - t_{01}) + v_{01} = 8 \cdot (1,5 - 0) + 0 = 12$ m.s⁻¹
- à $t = 9$ s : $v_3(9) = a_3 \cdot (9 - t_{03}) + v_{03} = 4 \cdot (9 - 7) + 24 = 32$ m.s⁻¹
- à $t = 14$ s : $v_5(14) = a_5 \cdot (14 - t_{05}) + v_{05} = -12 \cdot (14 - 12) + 36 = 12$ m.s⁻¹
- à $t = 20$ s : $v_7(20) = a_7 \cdot (20 - t_{07}) + v_{07} = -9 \cdot (20 - 19) + 0 = -9$ m.s⁻¹
- à $t = 25,5$ s : $v_9(25,5) = a_9 \cdot (25,5 - t_{09}) + v_{09} = +9 \cdot (25,5 - 24) - 18 = -4,5$ m.s⁻¹



On peut éventuellement tracer le graphe des accélérations :

3) Les positions x(t)

Mathématiquement, de même que $a(t)$ est la dérivée de la vitesse, $v(t)$ est la dérivée de la position $x(t)$. $V(t)$ représente bien la variation de la position par rapport au temps (m/s) !!
 Par conséquent, $x(t)$ est une primitive de $v(t)$ bornée entre l'instant (t_0) de départ et l'instant final (t_f)

soit :

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow x(t) = \int_{t_0}^{t_f} v(t) \cdot dt + x_0$$

Pour une phase donnée ($t_0 < t < t_f$)

$$x_1(t) = \int_0^3 v_1(t) \cdot dt + x_{01} = A_1 + x_{01} = (3-0) \cdot 24 / 2 + 0 = 36 \text{ m}$$

$$x_2(t) = \int_3^7 v_2(t) \cdot dt + x_{02} = A_2 + x_{02} = (7-3) \cdot 24 + 36 = 132 \text{ m}$$

$$x_3(t) = \int_7^{10} v_3(t) \cdot dt + x_{03} = A_3 + x_{03} = (10-7) \cdot 24 + (10-7) \cdot (36-24) / 2 + 132 = 222 \text{ m}$$

$$x_4(t) = \int_{10}^{12} v_4(t) \cdot dt + x_{04} = A_4 + x_{04} = (12-10) \cdot 36 + 222 = 294 \text{ m}$$

$$x_5(t) = \int_{12}^{15} v_5(t) \cdot dt + x_{05} = A_5 + x_{05} = (15-12) \cdot 36 / 2 + 294 = 348 \text{ m}$$

$$x_6(t) = \int_{15}^{19} v_6(t) \cdot dt + x_{06} = A_6 + x_{06} = 0 + 348 = 348 \text{ m}$$



$$x_7(t) = \int_{19}^{21} v_7(t) \cdot dt + x_{07} = A_7 + x_{07} = (21-19) \cdot (-18) / 2 + 348 = 330 \text{ m}$$

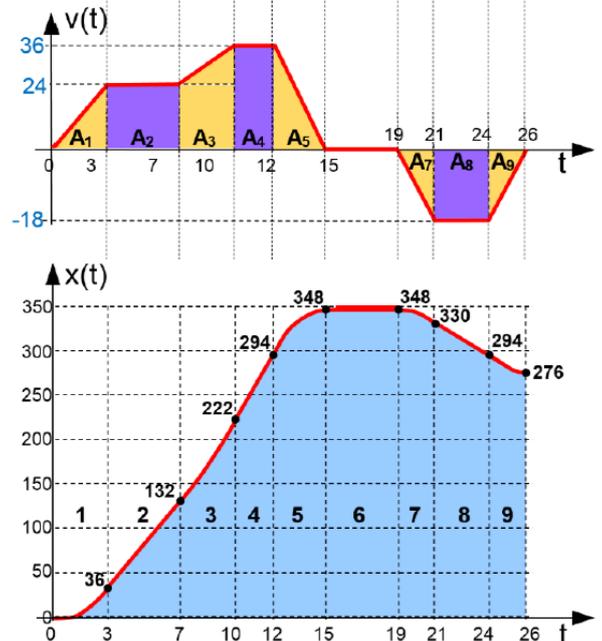
$$x_8(t) = \int_{21}^{24} v_8(t) \cdot dt + x_{08} = A_8 + x_{08} = (24-21) \cdot (-18) + 330 = 294 \text{ m}$$

$$x_9(t) = \int_{24}^{26} v_9(t) \cdot dt + x_{09} = A_9 + x_{09} = (26-24) \cdot (-18) / 2 + 294 = 276 \text{ m}$$

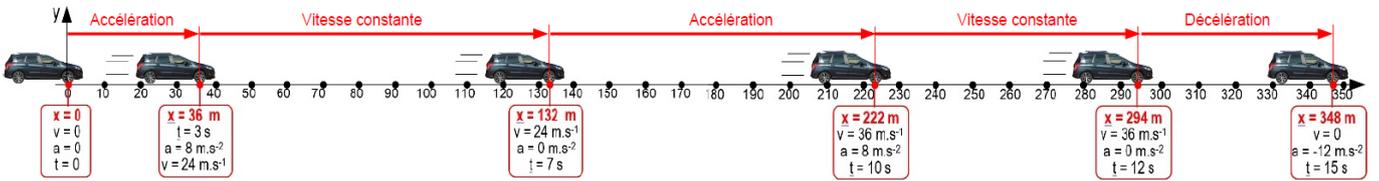
Rq : phase 1 $\Leftrightarrow x(t) = 0,5 \cdot a \cdot (t-t_0)^2 = 0,5 \cdot 8 \cdot (3-0)^2 = 36 \text{ m}$

$$x(t) = \frac{1}{2} a \cdot (t-t_0)^2$$

la position $x(t)$ correspond à l'aire sous la courbe $v(t)$ entre les abscisses 0 et t_f .



Aperçu du mouvement dans son ensemble :

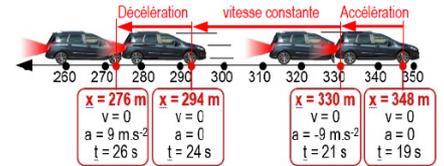


Vitesse moyenne :

La vitesse moyenne se détermine par :

$v = d / t$ soit, suivant les phases étudiées :

$$v_{\text{moy}} = \frac{x(t) - x_0}{t - t_0}$$



En marche avant, phases 1 à 5 : $v_{\text{moy}} = [x(15) - x(0)] / [15 - 0] = 348/15 = 23,2 \text{ m.s}^{-1}$

En marche arrière, phases 7 à 9 : $v_{\text{moy}} = [x(26) - x(19)] / [26 - 19] = [260 - 348] / 7 = -12,57 \text{ m.s}^{-1}$

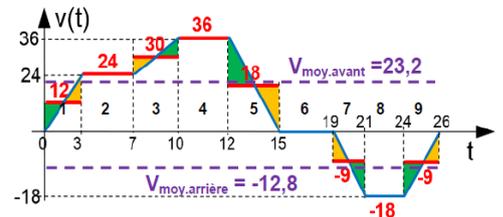
Rq : On peut calculer la moyenne pondérée des vitesses moyennes (\bar{v}) pour n phases :

$$\bar{v} = v_{\text{moy}} = \frac{\sum_{i=1}^n \bar{v}_i \cdot t_i}{t_f - t_0}$$

soit en marche avant : $\bar{v}_{1-5} = \frac{\bar{v}_1 \cdot t_1 + \bar{v}_2 \cdot t_2 + \bar{v}_3 \cdot t_3 + \bar{v}_4 \cdot t_4 + \bar{v}_5 \cdot t_5}{t_f - t_0}$

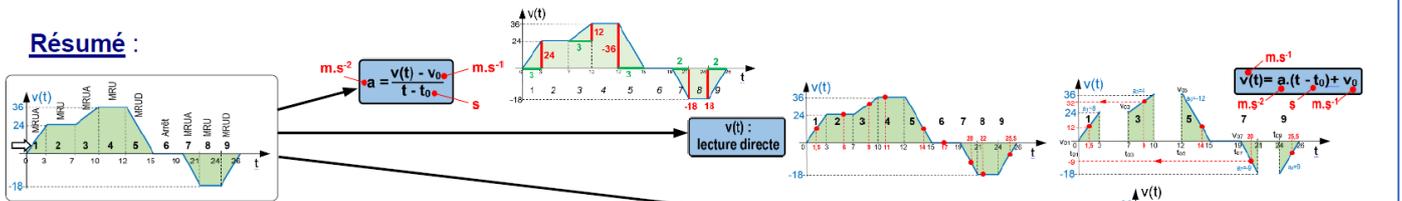
$$= \frac{12 \times 3 + 24 \times 4 + 30 \times 3 + 36 \times 2 + 18 \times 3}{15} = 23,2 \text{ m.s}^{-1}$$

en marche arrière : $\bar{v}_{7-9} = \frac{\bar{v}_7 \cdot t_7 + \bar{v}_8 \cdot t_8 + \bar{v}_9 \cdot t_9}{t_f - t_0} = \frac{-9 \times 2 - 18 \times 3 - 9 \times 2}{26 - 19} = -12,8 \text{ m.s}^{-1}$



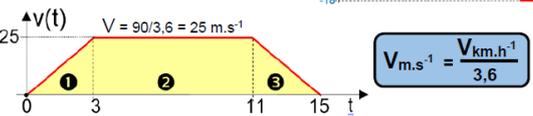
On notera que $\bar{v}_i \cdot t_i = x_i$ aire sous la courbe.
Ex: phase 1 $\rightarrow 12 \times 3 = 24 \times 3 / 2$

Résumé :

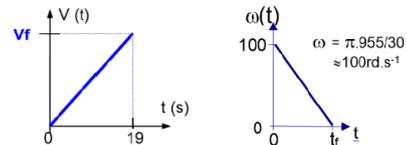


Construire le graphe des vitesses, exemples :

Un véhicule accélère de 0 à 90 km.h⁻¹ en 3 secondes, puis roule à vitesse constante pendant 8 secondes puis freine et s'arrête en 4 secondes. L'accélération comme le freinage sont uniformes.



Une formule 1 effectue un 1000 m, départ arrêté, en 19 secondes dans un mouvement supposé rectiligne uniformément varié.



Une poulie motrice qui tournait à la fréquence de 955 tr/min s'arrête en 20 s dans un mouvement uniformément décéléré.